

Elektrodynamik

Vorlesungsfolien, Kapitel 9

ETH Zürich, 2024 FS

PROF. N. BEISERT

© 2014–2024 Niklas Beisert.

Dieses Dokument ist urheberrechtlich geschützt. Dieses Werk ist lizenziert unter der Creative Commons Lizenz „Namensnennung – Nicht kommerziell – Weitergabe unter gleichen Bedingungen 4.0 International“ (CC BY-NC-SA 4.0).



Die Lizenz kann eingesehen werden unter:
<https://creativecommons.org/licenses/by-nc-sa/4.0/>.

Die aktuelle Version dieses Werks befindet sich unter:
<http://people.phys.ethz.ch/~nbeisert/lectures/>.

9. Spezielle Relativitätstheorie

9.1 Poincaré-Transformationen

Galilei-Transformationen

$$\vec{x}' = \vec{x} - \vec{v}t \quad t' = t$$

$$\vec{E}' = \vec{E} + \vec{v} \times \vec{B} \quad \vec{B}' = \vec{B}$$

bzw.

$$\vec{E}' = \vec{E} \quad \vec{B}' = \vec{B} - \frac{1}{c^2} \vec{v} \times \vec{E} \quad \rho' = \rho \quad \vec{j}' = \vec{j} - \vec{v} \rho$$

Maxwell-Gl sind nicht invariant unter dieser Transformation
 Betrachte ^{hom.} effektive Bewegungsgl. = Wellengleichung

$$\square \psi = 0 \quad \square = \Delta - \frac{1}{c^2} \partial_t^2$$

folgt aus Vektorpotentialen

$$-\square \vec{A} + \vec{\partial} \left(\frac{1}{c^2} \partial_t \phi + \vec{\partial} \cdot \vec{A} \right) = 0$$

bilde Rotation ($\vec{\partial} \times \dots$)

$$\square \vec{B} = 0 \quad \text{ebenso } \square \vec{E} = 0$$

Wende $\vec{x}' = \vec{x} - vt$ $\psi'(x') = \psi(x)$

transformiere Gl. $\left(\square - \frac{2}{c^2} \vec{v} \cdot \vec{\partial} \partial_t - \frac{1}{c^2} (\vec{v} \cdot \vec{\partial})^2 \right) \psi' = 0$

Symmetrie der Wellengleichung

Behaupte die Raum/Zeit Symmetrie der DGL. $\square \psi = 0$ beh.

$$\left(\sum_{i=1}^3 \left(\frac{\partial}{\partial x^i} \right)^2 - \frac{1}{c^2} \left(\frac{\partial}{\partial t} \right)^2 \right) \psi(x, t) = 0$$

Vergleichen mit Laplace-Gl

$$\sum_{i=1}^3 \left(\frac{\partial}{\partial x^i} \right)^2 \psi(x) = 0$$

Laplace-Gl ist invariant unter Rotationen des Raumes

$\psi'(x') = \psi(x)$ mit $x' = Rx$ erfüllt $\Delta \psi' = 0 \Leftrightarrow \Delta \psi = 0$

$\Delta' \psi' = 0 \leftarrow$ aufwärtssch

$R \in SO(3)$ ist Rotationsmatrix in $3D$ ausgezeichnet durch

2 Vektoren \vec{x}, \vec{y} : erhält das Skalarprodukt $\vec{x} \cdot \vec{y}$

$$\vec{x}' \cdot \vec{y}' = \vec{x}'^T \vec{y}' = \vec{x}^T R^T R \vec{y} \stackrel{!}{=} \vec{x}^T \vec{y} = \vec{x} \cdot \vec{y} \quad \text{brauchen } R^T R = id$$

$R^T = R^{-1}$ ← orthogonale Matrizen $R \in O(3)$ bzw $SO(3)$

Transformation von Ableitungsoperatoren: $\vec{\partial}' = R \vec{\partial}$

$$\Delta' = \vec{\partial}'^2 = \vec{\partial}^T R^T R \vec{\partial} = \vec{\partial}^T \vec{\partial} = \Delta$$

Welche (lin) Transf. erhalten $\square \psi = 0$?

Für Faktor $1/c^2$ in D definieren wir $x^0 = ct$

$$\left(\sum_{i=1}^3 \left(\frac{\partial}{\partial x^i} \right)^2 - \left(\frac{\partial}{\partial x^0} \right)^2 \right) \psi(x^0, \vec{x}) = \sum_{\mu=0}^3 \eta^{\mu\mu} \left(\frac{\partial}{\partial x^\mu} \right)^2 \psi(x) = 0$$

$\eta = \text{diag}(-1, +1, +1, +1)$ best. Diagonalmatrix ← Metrik

Lorentz-Transformationen

Benötige dass $\square = \sum_{\mu, \nu=0}^3 \eta^{\mu\nu} \left(\frac{\partial}{\partial x'^{\mu}} \right) \left(\frac{\partial}{\partial x'^{\nu}} \right)$

$$\stackrel{!}{=} \sum_{\mu, \nu=0}^3 \eta^{\mu\nu} \left(\frac{\partial}{\partial x^{\mu}} \right) \left(\frac{\partial}{\partial x^{\nu}} \right) = \square$$

Ansatz: $x'^{\mu} = \sum_{\nu=0}^3 (\Lambda^{-1})^{\mu}_{\nu} x^{\nu} \quad \left\| \quad \left(\frac{\partial}{\partial x'^{\mu}} \right) = \sum_{\nu=0}^3 \Lambda^{\nu}_{\mu} \left(\frac{\partial}{\partial x^{\nu}} \right) \right.$

Invarianz von \square benötigt wir

$$\Lambda \eta \Lambda^T \stackrel{!}{=} \eta \quad \sum_{\rho, \sigma=0}^3 \eta^{\rho\sigma} \Lambda^{\mu}_{\rho} \Lambda^{\nu}_{\sigma} = \eta^{\mu\nu}$$

Λ kann Rotation in 3D verkörpern $(x^1, x^2, x^3) \sim 3$ Freiheitsgr.

3 weitere Freiheitsgrade (1x3 Blockrotation)

$$\Lambda = \begin{pmatrix} \gamma & & \frac{\gamma \vec{v}^T}{c} \\ \frac{\gamma \vec{v}}{c} & \text{id}_3 & \frac{\gamma \vec{v} \vec{v}^T}{c^2(1+\gamma)} \end{pmatrix} \quad \text{Lorentz Boost,} \quad \gamma(v) = \frac{1}{\sqrt{1-v^2/c^2}}$$

$$\vec{x}' = \vec{x} - \gamma \vec{v} t + \frac{\gamma^2}{c^2(1+\gamma)} (\vec{v} \cdot \vec{x}) \vec{v} \quad t' = \gamma t - \frac{\gamma}{c^2} \vec{v} \cdot \vec{x}'$$

Wichtig: für $|\vec{v}| \ll c$ gilt $\gamma \approx 1 \Rightarrow \vec{x}' \approx \vec{x} - \vec{v}t, t' \approx t$

- Zeit transformiert mit Beteiligung von Ort

Eigenschaften: • komposition zweier koll. Lorentz-Boost ist L.B

$$\Lambda(\vec{u}, v_1) \Lambda(\vec{u}, v_2) = \Lambda(\vec{u}, v_3) \quad \text{mit } v_3 = \frac{v_1 + v_2}{1 + v_1 v_2 / c^2}$$

- zwei nicht-koll. Boosts ergeben Boost + Rot. Gruppenstruktur

- Kont. Gruppe ist $SO(3,1)$ Lorentz-Gruppe
- Transformation in Raum + Zeit erweitern zu Poincaré-Gr
- diskrete Transformation: Raum, Zeit Spiegelung.

Maxwell-Gleichungen Lorentz-Boosts auf Maxwell-Gl.

$$\vec{E}' = \gamma \vec{E} + \gamma \vec{v} \times \vec{B} - \frac{\gamma^2}{c^2(1+\gamma)} (\vec{E} \cdot \vec{v}) \vec{v} \quad \text{neue Felder an } x'$$

$$\vec{B}' = \gamma \vec{B} - \frac{\gamma}{c^2} \vec{v} \times \vec{E} - \frac{\gamma^2}{c^2(1+\gamma)} (\vec{B} \cdot \vec{v}) \vec{v} \quad \text{alte Felder an } x$$

Betrachte nicht-rel. Fall $|\vec{v}| \ll c \quad \gamma = 1$

zwei Möglichkeiten $\rightarrow E \sim v B$ Gal für hoch. Gl.
 für E vs B $\searrow E \sim \frac{c^2}{v} B$ Gal. für in. hoch. Gl.

Quellen $\rho' = \gamma \rho - \frac{\gamma}{c^2} \vec{v} \cdot \vec{j} \quad \vec{j}' = \vec{j} - \gamma \rho \vec{v} + \frac{\gamma^2}{c^2 (1+\gamma)} (\vec{j} \cdot \vec{v}) \vec{v}$

9.2 Tensor wir wollen zu 4-er Schreibweise MG gehen

koord. $x^\mu = (ct, \vec{x})$ Transf. mit Matrix Λ^{-1}
und Verschiebung \vec{b}

Summation.

$$x'^\mu = (\Lambda^{-1})^\mu_\nu x^\nu + b^\mu := \sum_{\nu=0}^3 (\Lambda^{-1})^\mu_\nu x^\nu + b^\mu$$

Matrix: $x' = \Lambda^{-1} \cdot x + b$

Indizes $\mu, \nu, \dots = 0, 1, 2, 3$ bzw. t, x, y, z

Summation: \therefore Summation (implizit) über wiederholte Indizes

4er Vektoren mit oberem Index A^μ : kontravariant
~ ähnlich wie x transformiert unter Lorentz (ohne Transl.)

$$A'^\mu = (\Lambda^{-1})^\mu_\nu A^\nu \quad A' = \Lambda^{-1} A$$

Duale Vektoren dazu: kovariant mit unterem Index B_μ

$$B'_\mu = B_\nu \Lambda^\nu_\mu \quad \text{bzw} \quad B' = B \Lambda$$

daher transformiert B_μ wie kov. Adj. ∂_μ

Skalarprodukt eines ko- und eines kontrav. Vektors ist invariant

$$B' \cdot A' = B'_\mu A'^\mu = B_\nu \Lambda^\nu_\mu (\Lambda^{-1})^\mu_\rho A^\rho = B_\nu \delta^\nu_\rho A^\rho = B \cdot A$$

Tensoren und Metrik

Tensorien erlauben es Produkte von Vektoren darzustellen und Produktterme zu addieren

$$A, B \in U \quad C := A \otimes B \in V \otimes U \quad C_{\mu\nu} = A_{\mu} B_{\nu}$$

$$C_{\mu\nu} = A_{\mu} B_{\nu} = A'_{\mu} B'_{\nu} \leftarrow \dots$$

Transformationsverhalten ergibt sich aus von Vektoren

$$C'_{\mu\nu} = C_{\rho\sigma} \Lambda^{\rho}_{\mu} \Lambda^{\sigma}_{\nu} \quad (\text{Rang } (2,0))$$

allgemeiner Rang (p, q)

$$C_{\mu_1 \dots \mu_p \nu_1 \dots \nu_q}$$

transformiert entsprechend mit p Faktoren Λ , q Fakt. Λ^{-1}

Hier interessieren wir uns für Lorentz-Transf.

ausgezeichnet durch $\Lambda^\mu_\rho \eta^{\rho\sigma} \Lambda^\nu_\sigma = \eta^{\mu\nu}$ $\Lambda \eta \Lambda^T = \eta$

(invers)

η Minkowski Metrik $\eta^{\mu\nu} = \text{diag}(-1, \epsilon_1, \epsilon_1, \epsilon_1) = \eta_{\mu\nu}$ nicht-inu. Metrik

$\eta^{\mu\nu}$ Rang (0,2) $\eta_{\mu\nu}$ Rang (2,0)

aber auch invariant $\eta' = \eta$

Mit der Metrik können wir ko- in ko-varianten Vekt/Tensoren überführen

$$A_{\mu i} = \eta_{\mu\nu} A^\nu$$

$$A'_{\mu} = \eta'_{\mu\nu} A'^{\nu} = \eta_{\mu\nu} A'^{\nu}$$

$$B^{\mu} = \eta^{\mu\nu} A_{\nu}$$

$$B'^{\mu} = \eta'^{\mu\nu} B'_{\nu} = \eta^{\mu\nu} B'_{\nu}$$

ko-/kontra-variante Vektoren/Tensoren äquivalent aber nicht identisch
bezgl. Rechnen

Metrik definiert das invariante Skalarprodukt zweier gleichartigen Vekt

$$A \cdot B = A_\mu B^\mu = A^\mu B_\mu = \eta^{\mu\nu} A_\mu B_\nu = \eta_{\mu\nu} A^\mu B^\nu$$

ebenso kann man über zwei Indizes eines Tensors die Spur bilden

$$C_\mu{}^\mu \dots = \eta_{\mu\nu} C^{\mu\nu} \dots = \eta^{\mu\nu} C_{\mu\nu} \dots$$

Tensorfelder und Part. Ableitungen

Für die jeden Ort/Zeit $\vec{x}, t \rightarrow x^\mu$ ein Vektor/Tensor zweier
verschiedener Arten von Feldern

skalares Feld $\psi'(x') = \psi(x)$

ko- bzw kontravar. Vektorfeld (entsprechend Tensorfelder)

$$A'_\mu(x') = A_\nu(x) \Lambda^\nu{}_\mu \quad B'^\mu(x') = (\Lambda')^\mu{}_\nu B^\nu(x)$$

Betrachte part. Abl eines Skalarfelds $\psi(x)$ $x' = \Lambda^{-1}x + b$

$$\begin{aligned} \left(\frac{\partial}{\partial x'^{\mu}} \right) \psi'(x') &= \left(\frac{\partial}{\partial x'^{\mu}} \right) \psi(x'(x)) \\ &= \left(\frac{\partial x^{\nu}}{\partial x'^{\mu}} \right) \left(\frac{\partial}{\partial x^{\nu}} \right) \psi(x) = \Lambda^{\nu}_{\mu} \frac{\partial}{\partial x^{\nu}} \psi(x) \end{aligned}$$

Schreibe part. Abl als kov. Vektor $\partial_{\mu} := \frac{\partial}{\partial x^{\mu}}$

Regel $\partial'_{\mu} = \Lambda^{\nu}_{\mu} \partial_{\nu}$ $\partial^{\mu} = \eta^{\mu\nu} \partial_{\nu}$

part. Abl. transformieren natürlich als kov. Vektor

$$A_{\mu}(x) := \partial_{\mu} \psi(x) \quad C^{\mu}_{\nu}(x) := \partial_{\nu} B^{\mu}(x)$$

kov. Vektorfeld

Tensorfeld

9.3 Kovariante Elektrodynamik

Felder und Gleichungen Skalarprodukt als Matrixprodukt von Zeile und Sp. Vektor.

Kreuzprodukt mittels total antisym. Tensor ϵ_{ijk} , $\epsilon_{123} = +1$

$$(\vec{A} \times \vec{B})_k = \epsilon_{ijk} A_i B_j$$

Schreibe $\epsilon_{ijk} A_i$ als Matrixprodukt für B_j , führe Notation ein

$$(A^X)_{ij} := -\epsilon_{ijk} A_k = \begin{pmatrix} 0 & -A_3 & +A_2 \\ +A_3 & 0 & -A_1 \\ -A_2 & +A_1 & 0 \end{pmatrix}$$

Denn Kreuzprodukt als Matrixprodukt
oder äquiv. $(\vec{A} \times \vec{B})^T = \vec{A}^T B^X$

Inverse der \times Abb: $A_k = -\frac{1}{2} \epsilon_{ijk} (A^X)_{ij}$.

inh. MG $\vec{\nabla} \times \vec{B} - \frac{1}{c^2} \partial_t \vec{E} = \mu_0 \vec{J}$

$$\partial_j B_{jk}^x - \frac{1}{c^2} \partial_t E_k = \mu_0 j_k$$

inh MG $\frac{1}{c} \partial_j E_j = \mu_0 c \rho$

Mittels eines Tensors $F_{\mu\nu}$ (Feldstärke tensor) antisymmetrischer

3x3 Block $F_{\mu\nu} := \begin{pmatrix} 0 & \frac{1}{c} \vec{E}^T \\ -\frac{1}{c} \vec{E} & \mathbf{B}^x \end{pmatrix}$

$$F_{ij} = B_{ij}^x = -\epsilon_{ijk} B_k$$

$$F_{0k} = \frac{1}{c} E_k = -F_{k0}$$

$$F_{00} = 0$$

Definiere Vier-Stromdichte J_μ

3x1 Block

$$J_\mu = \begin{pmatrix} -c\rho \\ \vec{J} \end{pmatrix}$$

$$J_k = j_k$$

$$J_0 = -c\rho = -J^0$$

inh. MG als Vier-Gl

$$\eta^{\mu\nu} \partial_\mu F_{\nu\rho} = \mu_0 J_\rho$$

$$\eta^{\mu\nu} \partial_\mu =: \partial^\nu$$

$$\partial_0 = \frac{1}{c} \partial_t$$

Zwei Vorteile der 4er Notation:

- inh. MG ist kovariant formuliert \Rightarrow manifest kovariant unter Lorentz-Transformation

(falls $F_{\mu\nu}$ Tensorfeld (2,0) und J Vektorfeld)

- Ladungserhaltung / Strom erh. folgt unmittelbar

$$0 = \partial^\rho \partial^\mu F_{\mu\rho} = \mu \partial^\rho J_\rho = \mu_0 \left(+ \frac{1}{c} \partial_t (\rho) + \vec{\partial} \cdot \vec{j} \right)$$

How MG haben die Form

$$\partial_\mu F_{\nu\rho} + \partial_\nu F_{\rho\mu} + \partial_\rho F_{\mu\nu} = 0$$

alternativ

$$\partial^\mu \tilde{F}_{\mu\nu} = 0$$

$$\tilde{F}_{ij} = \frac{1}{c} \epsilon_{ij}^x = -\frac{1}{c} \epsilon_{ijk} E_k$$

dualer
FS Tensor

$$\tilde{F}_{\mu\nu} = \begin{pmatrix} 0 & -\vec{B}^T \\ \vec{B} & \frac{1}{c} \vec{E}^x \end{pmatrix}$$

$$\begin{aligned} \tilde{F}_{0k} &= -B_k = -\tilde{F}_{k0} \\ \tilde{F}_{00} &= 0 \end{aligned}$$

Wie transformiert $\hat{F}_{\mu\nu}$ unter Lorentz-Transf.?

betrachte Relation $\hat{F}_{\mu\nu}$ zu $F_{\mu\nu}$ $\epsilon_{0123} := +1$

über total antisymmetrischen Tensor in 4D $\epsilon_{\mu\nu\rho\sigma}$ (Levi-Civita)

$$\hat{F}_{\mu\nu} = \frac{1}{2} \epsilon_{\mu\nu\rho\sigma} F^{\rho\sigma}$$

$$\hat{F}_{\mu\nu} := \frac{1}{2} \epsilon_{\mu\nu\rho\sigma} \hat{F}^{\rho\sigma} = \dots = -F_{\mu\nu}$$

Allerdings transformiert $\epsilon_{\mu\nu\rho\sigma}$ wie Pseudotensor Rang 4

$$\epsilon_{\mu'\nu'\rho'\sigma'} \Lambda^{\mu'}_{\mu} \Lambda^{\nu'}_{\nu} \Lambda^{\rho'}_{\rho} \Lambda^{\sigma'}_{\sigma} = \det \Lambda \epsilon_{\mu\nu\rho\sigma}$$

ϵ invariant $\epsilon'_{\mu\nu\rho\sigma} := \det \Lambda \cdot \epsilon_{\mu'\nu'\rho'\sigma'} \Lambda^{\mu'}_{\mu} \Lambda^{\nu'}_{\nu} \Lambda^{\rho'}_{\rho} \Lambda^{\sigma'}_{\sigma}$
 $\epsilon' \stackrel{!}{=} \epsilon$
 ϵ Pseudotensor!

(ϵ als Tensor Rang 4 betrachte $\epsilon' = \det \Lambda \epsilon$ ϵ ist pseudo invariant)

Erhaltungsgrösse

Energie und Impulserhaltung

w E-dichte
 π Impulsdichte
 S E-Stromdichte
 T_{ij} l. Stromdichte

\Rightarrow Energie-Impuls-Tensor $T_{\mu\nu} \sim \begin{pmatrix} w & S \\ \pi & T_{ij} \end{pmatrix}$

$$T_{ij} = T_{ji} = \epsilon_0 \left(E_i E_j - \frac{1}{2} \delta_{ij} \vec{E}^2 \right) + \frac{1}{\mu_0} \left(B_i B_j - \frac{1}{2} \delta_{ij} \vec{B}^2 \right)$$

$$T_{i0} = T_{0i} = \frac{1}{c} S_i = c \pi_i = \frac{1}{\mu_0 c} \epsilon_{ijk} E_j B_k$$

$$T_{00} = -w = -\frac{1}{2} \epsilon_0 \vec{E}^2 - \frac{1}{2\mu_0} \vec{B}^2$$

In Ker Notation: $T_{\mu\nu} = -\frac{1}{\mu_0} F_{\mu\rho} F_{\nu}{}^{\rho} + \frac{1}{4\mu_0} \eta_{\mu\nu} F_{\rho\sigma} F^{\rho\sigma}$

$$T_{\mu\nu} = T_{\nu\mu}, \quad T_{\mu}{}^{\mu} = 0$$

(sym. spurlos)

kontinuitätsgleichung \downarrow inh. MG

$$\partial^\mu T_{\mu\nu} = -\frac{1}{\mu_0} \partial^\mu F_{\mu\rho} F_\nu{}^\rho + \frac{1}{\mu_0} F^{\mu\rho} \partial_\mu F_{\nu\rho} - \frac{1}{2\mu_0} F^{\rho\sigma} \partial_\nu F_{\rho\sigma}$$

inh. MG \downarrow \downarrow \downarrow \downarrow
 hom. MG = 0

$$= -J_\rho F_\nu{}^\rho \leftarrow \text{Leistung} + \text{Kraftdichte}$$

Potentiale $\vec{\Phi}, \vec{A} \rightarrow A_\mu = \left(-\frac{1}{c} \vec{\Phi}, \vec{A} \right)$

$$\Rightarrow F_{\mu\nu} = -\partial_\mu A_\nu + \partial_\nu A_\mu$$

$$\Rightarrow \partial_\mu F_{\nu\rho} + \partial_\nu F_{\rho\mu} + \partial_\rho F_{\mu\nu} = 0$$

Lorenz-Eichung
 $\partial^\mu A_\mu = \partial \cdot A = 0$
 \Downarrow inh. MG
 $\square A_\mu = \mu_0 J_\mu$

inh. MG: $\mu_0 J_\mu = \partial^\mu F_{\mu\nu} = -\partial^2 A_\nu + \partial_\nu \partial^\mu A_\mu = -\square A_\nu + \partial_\nu (\partial \cdot A)$

Eichtransf. $A'_\mu = A_\mu + \partial_\mu \Lambda$

$$F'_{\mu\nu} = -\partial_\mu A'_\nu + \partial_\nu A'_\mu = F_{\mu\nu} + \partial_\mu \partial_\nu \Lambda - \partial_\nu \partial_\mu \Lambda = F_{\mu\nu}$$

invariant

Differentialformen

$dx^\mu \sim 1\text{-Form}$

$dx^\mu \wedge dx^\nu \sim 2\text{-Formen}$

Feldstärketensoren $F_{\mu\nu}$ entspr. 2-Form

$$F = \frac{1}{2} F_{\mu\nu} dx^\mu \wedge dx^\nu$$

(indexfreie Notation)

Differenzialoperator $d = dx^\mu \frac{\partial}{\partial x^\mu}$: Operator $n\text{-Form} \rightarrow (n+1)\text{-Form}$

$$d^2 = 0$$

hom. MG

$$dF = 0$$

inhom. MG benötigen duale FS Tensor $*F$ sowie Quellen J 3-Form

Hodge Dual
n-Form
↓
(n-1)-Form

$$*F = \frac{1}{2} \tilde{F}_{\mu\nu} dx^\mu \wedge dx^\nu = -\frac{1}{4} \epsilon_{\mu\nu\rho\sigma} F^{\mu\nu} dx^\rho \wedge dx^\sigma$$

$$J = *(J_\mu dx^\mu) = \frac{1}{6} \epsilon_{\mu\nu\rho\sigma} dx^\nu \wedge dx^\rho \wedge dx^\sigma$$

$$d*F = \mu_0 J \quad \Rightarrow \quad \underbrace{d^2}_{=0} d*F = \mu_0 dJ$$

$$\left. \begin{aligned} A &= A_\mu dx^\mu \\ F &= dA \\ dF &= ddA = 0 \end{aligned} \right\}$$

Eichtransf. $A' = A + d\Lambda \quad F' = dA' = dA + dd\Lambda = dA = F \quad dF = ddA = 0$

9.4. Geladene Teilchen

Kraft auf Teilchen, Teilchen werden durch Pfade in RZ beschreiben
Pfade in der Raumzeit

In RZ wird ein Teilchen i.d.R. als Pfad $x^\mu(\sigma)$ σ Pfadvar.

spaltet auf in $\vec{x}(\sigma)$ sowie $ct(\sigma) = x^0(\sigma)$

Wahl der Pfadvar. σ ist beliebig

(σ undefiniert soweit $\tilde{\sigma}(\sigma)$ monoton steigt)

3 rel. Arten σ festzulegen:

- Nicht-rel: σ sei so dass $t(\sigma) = \sigma$ $\sigma \stackrel{!}{=} t$
 $x^\mu(t) = (ct, \vec{x}(t))$ aber: verlangt konkretes B.S.
- σ ist Eigenzeit τ $\sigma \stackrel{!}{=} c\tau$ benötigt $(x')^2 = -c^2$
 $x' \stackrel{!}{=} \partial x / \partial \sigma$
- keine Festlegung von $\sigma \rightarrow$ unphys. Freiheitsgrade

rel. mech. Größe: Vierer-Impuls p^μ

$$p^\mu = m c \frac{x'^\mu}{\|x'\|} \quad \|x'\| = \sqrt{-x'^2} \quad x'^\mu = \frac{\partial x^\mu}{\partial \sigma}$$

Lorentz-Kraft Ker Kraft

$$c \frac{p'_\mu}{\|x'\|} = K_\mu = - \frac{q}{m} F_{\mu\nu} p^\nu$$

Beziehung zwischen Kraft & Leistung: $p' \cdot p = 0 = K \cdot p$

$$p^\mu K_\mu = - \frac{q}{m} p^\mu F_{\mu\nu} p^\nu = 0 \quad \text{Faktisym!}$$

im Komp.

$$p^\mu = \frac{m}{\sqrt{1 - \vec{v}^2/c^2}} \begin{pmatrix} c \\ \vec{v} \end{pmatrix} \quad x^\mu = \begin{pmatrix} ct \\ \vec{x} \end{pmatrix} \quad \sigma = t$$

$$\Rightarrow \dot{\vec{p}} = q (\vec{E} + \vec{v} \times \vec{B}) \quad c \dot{p}^0 = q \vec{E} \cdot \vec{v} = \vec{v} \cdot \dot{\vec{p}}$$